

DAFTAR PUSTAKA

- [1] M. D. Irawan and S. A. Simargolang, "Implementasi E-Arsip Pada Program Studi Teknik Informatika," *J. Teknol. Inf.*, vol. 2, no. 1, p. 67, 2018, doi: 10.36294/jurti.v2i1.411.
- [2] D. A. Prabowo and D. Abdullah, "Deteksi dan Perhitungan Objek Berdasarkan Warna Menggunakan Color Object Tracking," *Pseudocode*, vol. 5, no. 2, pp. 85–91, 2018, doi: 10.33369/pseudocode.5.2.85-91.
- [3] M. A. Muzakky, "Estimasi Jarak Obstacle dan Titik Api Menggunakan Stereo Vision dan Metode Scale Invariant Feature Transform (SIFT) Untuk Optimasi Gerakan Pada Robot Pemadam Api," 2019.
- [4] R. Asmara and D. Saputra, "Implementasi Raspberry PI pada Arm Robot Penyortir benda berdasarkan warna dan bentuk," *J-Click*, vol. 6, no. 2, pp. 201–207, 2019.
- [5] P. J. Endaryono, "Perancangan Robot Vision menggunakan OpenCV berbasis Raspberry Pi B+," p. 18, 2015.
- [6] Erik, B. Hariyanto, and Mellia Liyanthy, "EKSPLORITASI ANTARMUKA GRAFIS PEMAKAIAN TKINTER PADA LINGKUNGAN BAHASA PYTHON," *Repos. Unpas*, no. Mmi, p. 3, 2016, [Online]. Available: http://sir.stikom.edu/1062/5/BAB_II.pdf.
- [7] D. E. W. Putra, "Deteksi dan Tracking Obyek Menggunakan Kalman Filter," 2017.
- [8] I. A. Ridlo, "Pedoman Pembuatan Flowchart," *Academia.Edu*, p. 14, 2017, [Online]. Available: https://www.academia.edu/34767055/Pedoman_Pembuatan_Flowchart.
- [9] A. Sumarudin, D. Darsih, I. Iryanto, and A. Suheryadi, "Aplikasi Penghitung Kendaraan Pada Jalur Pantura Menggunakan Blob Deteksi Dan Kalman Filter," *J. Appl. Informatics Comput.*, vol. 3, no. 1, pp. 8–11, 2019, doi: 10.30871/jaic.v3i1.1050.