

DAFTAR PUSTAKA

- Abidin, Z., Chrismianto, D., Trimulyono, A., Teknik, F., & Diponegoro, U. (2015). Analisa Underwater Thruster Pada Remotely Operated Vehicle (Rov) Dengan Metode Cfd. *Jurnal Teknik Perkapalan*, 3(2), 204–212.
- Daryanto. (2014). Konsep Dasar Teknik Elektronika Kelistrikan. In *Electric Engineering* (Vol. 1, Issue 1). Bandung : Alfabeta.
- Dervis, B. (2013). *Journal of Chemical Information and Modeling*, 53(9), 1689–1699. <https://doi.org/10.1017/CBO9781107415324.004>
- Irawan, F., & Yulianto, A. (2015). Perancangan Prototype Robot Observasi Bawah Air dan Kontrol Hovering Menggunakan Metode PID Control. *Jurnal Sains Dan Informatika*, 1(1), 63–70.
- Koli, M. A. H., Marindani, E. D., & Hartoyo, A. (2015). Rancang Bangun Robot Bawah Air Mini ROV (Remotely Operated Vehicles) Berbasis Mikrokontroler ATMega16. *Jurnal Teknik Elektro Universitas Tanjungpura*, 2(1), 1–10.
- Mulyana, E., Adiningsih, N. U., & Fauzi, C. A. (2016). Rancang Bangun Robot Bawah Air Menggunakan Sistem Ballast Berbasis Rov (Remotely Operated Vehicle) Dengan Frekuensi 433 Mhz. *TELKA - Telekomunikasi, Elektronika, Komputasi Dan Kontrol*, 2(2), 126–137. <https://doi.org/10.15575/telka.v2n2.126-137>
- Nataliana, D., Syamsu, I., & Giantara, G. (2014). Sistem Monitoring Parkir Mobil menggunakan Sensor Infrared berbasis RASPBERRY PI. *ELKOMIKA: Jurnal Teknik Energi Elektrik, Teknik Telekomunikasi, & Teknik Elektronika*, 2(1), 68. <https://doi.org/10.26760/elkomika.v2i1.68>
- Novrianda Dasmien, R. (2018). Implementasi Raspberry Pi 3 Sebagai Wireless Access Point Pada STIPER Sriwigama Palembang. *Jurnal Informatika: Jurnal Pengembangan IT*, 3(3), 387–393. <https://doi.org/10.30591/jpit.v3i3.943>
- Nugraha, F., Pramana, R., & Prayetno, E. (n.d.). *Rancang Bangun Rov (Remotely Operated Vehicle) Berbasis Arduino Uno R3*. 1–11.
- Nugraha, I. S. (2014). Pemanfaatan Augmented Reality untuk Pembelajaran Pengenalan Alat Musik Piano. *Jurnal Teknologi Dan Sistem Komputer*, 2(1), 62–70. <https://doi.org/10.14710/JTSISKOM.2.1.2014.62-70>
- Prianggodo, L. B., & Rohmah, R. (2016). PERANCANGAN OBJECT TRACKING ROBOT BERBASIS IMAGE, (2407–9189), 56–67.
- Rahayu, M., Budi P, A., & Haritman, E. (2014). Pengontrolan Alat Elektronika Melalui Media Wi-Fi Berbasis Raspberry Pi. *Electrans*, 13(1), 35–42.

- Rahmad, B. (2015). Perancangan Bow Thruster Untuk Tunnel Panjang Dan Hasil Simulasi Maneuver Dalam Bentuk Peta Seakeeping. *Institut Teknologi Sepuluh Nopember Surabaya*, 1–64.
- Rizky, S. (2011). Konsep Dasar Rekayasa Perangkat Lunak. *Software Reengineering 2011*, 1–239.
- Salazar, Noel B. ; Graburn, N. (2010). Edited by Edited by. In *World* (Vol. 3, Issue February 2010).
- Santo Gitakarma, M. (2015). Alat Bantu Survey Bawah Air Menggunakan Amoba, Robot Berbasis ROV. *JST (Jurnal Sains Dan Teknologi)*, 3(2). <https://doi.org/10.23887/jst-undiksha.v3i2.4476>
- Septian, R. A., Rahmania, A., Nugraha, M. I., Industri, K., & Kantung, A. (2017). *Remotely Operated Vehicle (Rov) Untuk Eksplorasi*. 15–22.
- Simanjuntak, V. V. (2017). *Analisis Dc Motor Pada Aplikasi Parkir Vertikal Otomatis Menggunakan RFID*. Politeknik Negeri Sriwijaya. Palembang.
- Triwiyatno, A. (2011). Buku Ajar Sistem Kontrol. Universitas Diponegoro Semarang. <http://aristriwiyatno.blog.undip.ac.id/perkuliah/sistem-kontrol-analog/>
- Udayana, G., & Darmawiguna, I. (2016). Pengembangan Prototipe Portal Otomatis Dengan Pendeteksian Plat Nomor Kendaraan Berbasis Raspberry Pi. *Karmapati*, 5(2). <http://ejournal.undiksha.ac.id/index.php/KP/article/view/8339>
- Wiryaninata, R., Nurliany, A. S., Muttakin, I., & Firmansyah, T. (2017). Design of a low cost remotely operated vehicle with 3 DoF navigation. *Bulletin of Electrical Engineering and Informatics*, 6(1), 13–23. <https://doi.org/10.11591/eei.v6i1.596>
- Zaman, M. B., & Taufiqurrohman, M. (2018). Rancang Bangun Sistem Kontrol Dan Pemantau ROV (Remotely Operated Vehicles) Berbasis Android. In *Jurnal Teknik Elektro dan Komputer TRIAC* (Vol. 5, Issue 1). <https://doi.org/10.21107/triac.v5i1.3833>